数控 RS232 通讯协议

V3.0

He Fahong 2012-8-30

该协议写明了通讯基本格式,具体的通讯命令字符串可以在我们提供的软件 EasyHost 里查询。查询方法请阅读本协议的 3.3 小节。

1 解释

- 1.1 下位机:具备某个特定功能,硬件上相对独立,具有数字控制单元的设备。比如,数字温度控制器,数控恒流源驱动器等。
- **1.2** 上位机:通过串口与下位机通讯,通过软件控制下位机的设备,通常 指计算机,也可能是单片机。
- 1.3 下位机的内部逻辑结构:每个下位机有多个独立的子模块;每个子模块有不同的属性集合。为了便于管理,每个属性都定义成 1 个参数。因此每个子模块的全部特性可以用 1 个参数集合来完全表征。通过子模块名加上参数名,就可以迅速定位到某个子模块的某个属性。

2 通讯语法

通讯命令有设定命令、查询命令、保存命令。

2.1 设定命令。

设定命令用于设定某个参数的值。

2.1.1 设定命令语法如下:

MODULENAME:PARAMNAME=PARAMVALUE\r

- 2.1.2 整个设定命令由四部分组成:模块参数名、等号、设置值、结束符。
- 2.1.3 含义为: 模块:参数=值\r

例如:

TC1:TCADJUSTTEMP=25\r

含义是把子模块 TC1 的参数 TCADJUSTTEMP(该参数的含义是温度控制器的调节温度)设置为 25。

- 2.1.4 并非每个参数都可以被设置。某些参数只能被查询。某些参数不对外公开。
- 2.1.5 下位机接收到设定命令后,会执行相关操作,然后返回执行结果信息。返回信息的格式如下:

CMD:REPLY=ERRORCODE\r 其中 ERRORCODE 代表错误信息码。

2.2 查询命令。

查询命令用于查询某个参数的值。

2.2.1 语法如下:

MODULENAME:PARAMNAME?\r

- 2.2.2 整个查询命令由三部分组成:模块参数名、问号、结束符。
- 2.2.3 含义为: 模块:参数?\r

例如:

TC1:TCADJUSTTEMP?\r

含义是查询子模块 TC1 的参数 TCADJUSTTEMP 的值。

- 2.2.4 绝大部分参数都可以被查询。
- 2.2.5 下位机接收到查询命令后,会执行相关操作,然后返回执行结果信息。如果查询命令正确,返回信息的格式如下:

MODULENAME:PARAMNAME=PARAMVALUE\r 比如:

向下位机发送 TC1:TCADJUSTTEMP?\r 下位机则返回 TC1:TCADJUSTTEMP=25\r

如果查询命令错误,返回信息的格式如下:

CMD:REPLY=ERRORCODE\r

其中 ERRORCODE 代表错误信息码。

2.3 保存命令。

保存命令用于保存某个参数的设定值。

2.3.1 语法如下:

MODULENAME:PARAMNAME!\r

- 2.3.2 整个保存命令由三部分组成:模块参数名、叹号、结束符。
- 2.3.3 含义为: 模块:参数!\r

例如: TC1:TCADJUSTTEMP!\r

含义是把子模块 TC1 的参数 TCADJUSTTEMP 的当前设定值保存, 下次开机时读取保存值。

- 2.3.4 只有可以设定的值才能保存,但并非所有可设定的值都可以保存。
- 2.3.5 下位机接收到保存命令后,会执行相关操作,然后返回执行结果信息。返回信息的格式如下:

CMD:REPLY=ERRORCODE\r

其中 ERRORCODE 代表错误信息码。

- 3 语法说明
 - 3.1 "MODULENAME": 子模块名称。该名称的具体定义由下位机确定。 子模块名称举例: 温度控制器中的温度控制子模块 1, TC1: 温度控制

器中的温度控制子模块 2, TC2; 恒流驱动器中的子模块 LD1, LD2; 下位机中的电路板温度监视子模块, PCB; 存储器子模块, MEMORY。

- 3.2 "PARAMNAME":参数名称。该名称的具体定义由下位机确定。用冒号分隔开子模块名称和参数名称。
- 3.3 在软件 EasyHost 最新版(V6 及以上)里,点击每行参数后面的"帮助" 按钮。



在弹出的帮助界面里,可以查询到该参数对应的子模块名称和参数名称。

美闭帮助 参数: 调节温度 通讯命令: TC1:TCADJUSTTEMP 数据类型: NUM 其它帮助信息如下: 1. 通过该值设置温控目标的温度; 2. 为了防止用户在调节温度时超出允许范围,可通过"温度设置"目录里的"最何"

- 3.4 "=": 用"="标明是设定命令。
- 3.5 "?": 用"?"标明是查询命令。
- 3.6 "!": 用"!"标明是保存命令。
- 3.7 "\r": 用于表明 1 个命令结束的回车符,是 1 个字节的单字符。ASCII 码为 0x0D。关于"\r"和转义字符的更多信息,请在网络上搜索。
- 3.8 ERRORCODE:错误信息码。用于标明下位机在执行命令的过程中产生的错误信息,可以帮助用户了解其所使用的通讯命令的执行情况。

4 通讯规则

4.1 所有的通讯命令都是大小写敏感的。通常情况下,我司的下位机的通

- 讯命令都是大写。
- 4.2 每个通讯命令,无论是计算机发向下位机的,还是下位机返回计算机的,其结尾都含有符号"\r"来标明该命令完整结束(即每个命令字符串的最后一个 ASCII 码必然是 0x0D)。无该结束符号的为非法命令,不被识别。
- 4.3 所有命令均以 ASCII 码方式发送。通讯协议本身都是以字符串方式定义的,字符串在计算机中存储和传输时一般使用的是 ASCII 码(ASCII 码的更多信息可以网络搜索)。比如用于查询温控器调节温度的命令 TC1:TCADJUSTTEMP?\r, 在 C 语言程序中以字符串格式表达为 "TC1:TCADJUSTTEMP?\r",程序执行时会通过串口把字符串里每个字符的 ASCII 码依次发送出去: 0x54,0x43,0x31,0x3A,0x54,0x43,0x41,0x44,0x4A,0x55,0x53,0x54,0x54,0x45,0x4D,0x50,0x3F,0x0D。 0xHH表示 16 进制格式下,ASCII 码值为 HH。字母"T"的 ASCII 码是 0x54,字母"C"的 ASCII 码是 0x43,……,字母"?"的 ASCII 码是 0x3F,结束回车符(即"\r")的 ASCII 码为 0x0D。
- 4.4 设置命令中的数字或者下位机返回的数字同样以 ASCII 码方式发送。 比如设置温控器调节温度的命令 TC1:TCADJUSTTEMP=25.01\r, 目 的是要把温度设置在 25.01 摄氏度, 在 C 语言程序中以字符串格式表达 为"TC1:TCADJUSTTEMP=25.01\r", 串口依次发送的字节数据如下: 0x54, 0x43, 0x31, 0x3A, 0x54, 0x43, 0x41, 0x44, 0x4A, 0x55, 0x53, 0x54, 0x54, 0x45, 0x4D, 0x50, 0x3D, 0x32, 0x35, 0x2E, 0x30, 0x31, x0D。前面 这句描述里用 16 进制下的 8 位格式表示数据,即每个字节单独表示, 共 23 个字节。最后一段 ASCII 码中(有下划线这一段),字母 "="的 ASCII 码是 0x3D,数字 "2"的 ASCII 码是 0x32,数字 "5"的 ASCII 码是 0x35,小数点 "."的 ASCII 码是 0x2E,数字 "0"的 ASCII 码是 0x30,数字 "1"的 ASCII 码是 0x31,结束回车符 "\r"的 ASCII 码为 0x0D。
- 4.5 一条通讯命令的内部、前面不能有空格。
- 4.6 每两条发向下位机的通讯命令的发送时间间隔必须大于 50ms, 小于这

个时间间隔的命令可能不被下位机受理。为了避免发送的命令未被处理导致错误,可以在发送设置命令后,等 50ms 再发送一次查询命令检查设置是否完成。

- 4.7 地址码:紧接着命令添加"@X",其中 X 为欲通讯的下位机串口地址。 单个下位机时,可以不用该功能。
- 4.8 校验码:紧接着地址码后添加"#YY",YY为异或校验和。
- 4.9 一般情况下,可以不使用地址码和校验码。下位机自动调整回复命令的格式和上位机发送命令的格式一样。
- 5 错误信息码: ERRORCODE。
 - 5.1 CMD:REPLY=0,设定/查询/保存命令未找到子模块名称,或参数名称。
 - 5.2 CMD:REPLY=1,设定命令正确执行返回。
 - 5.3 CMD:REPLY=2,设定/查询/保存命令未找到参数名称。
 - 5.4 CMD:REPLY=3,设定/查询/保存命令被禁止。
 - 5.5 CMD:REPLY=4,设定命令参数值超范围。
 - 5.6 CMD:REPLY=5, 其它或未知错误。
 - 5.7 CMD:REPLY=6, 命令格式语法错误。
 - 5.8 CMD:REPLY=7,通讯命令里有校验错误。
 - 5.9 CMD:REPLY=8,保存正确执行。

6 软件

- 6.1 通常情况下,用户键盘输入的是字符,软件的文本框也显示的是字符。 但该串口通讯协议要求每个命令后都要有特定字符"\r"结尾,给处理 带来了一定难度,如果用户输入"\r",通常会被软件识别为两个字符 "\"和"r"。
- 6.2 我司提供的软件 EasyCom 在发送和接收时会自动添加/删除该结束符 (无需用户输入),方便用户在电脑上调试下位机。用户可使用该软件 来熟悉我司的串口通讯协议。
- 6.3 如果使用网络上的其它串口工具软件,则需要用户手动输入结束符; 因此很多软件无法用于我司模块的通讯调试。
- 6.4 部分第三方的串口工具支持转义方式,可以用于我司串口的调试,比

如 eagleCom。如下图所示,选中"\hh HEX 转换",则可以在发送命令后用\OD 来表示结束字符"\r",软件在读取到字符"\"时自动把后续的两个字符识别成 1 个字符的 ASCII 码。



7 串口地址

- 7.1 如果只需要操作1个下位机,则用户无需关心该部分内容。
- 7.2 每个串口具有 1 个地址 (0~254 之间)。串口地址标明该串口的地址信息。255 为广播地址。
- 7.3 上位机发送过来的命令地址如果和串口地址两者相同,则该串口会响应上位机的命令;如果不同,则表示自己不是上位机想通讯的目标,不会响应上位机的命令。串口地址默认为 0。
- 7.4 常规情况下,如果上位机发送的命令没有地址后缀,则默认该命令是 和上一次通讯的下位机继续通讯。
- 7.5 带地址后缀的命令格式为:

MODULENAME: PARAMNAME=PARAMVALUE@X\r

下位机返回命令也会在末尾加上"@X",其中 X 为通讯的下位机的地址。

- 7.6 该地址功能可用于多下位机的并联,简介如下:
 - 7.6.1 下位机地址设定。通过软件 EasyUI 或者 UIM 模块设置下位机地址。
 - 7.6.2 连接方法如下:
 - 7.6.2.1 上位的 TXD 直接连接到多台下位机的 RXD:
 - 7.6.2.2 上位机的地和下位机的地相连:
 - 7.6.2.3 上位机的 RXD 接 10k 电阻连接到地;
 - 7.6.2.4 多台下位机的 TXD 经过或门后, 再和上位机的 RXD 相连;
 - 7.6.2.5 可选用我司的多下位机连接配件: 串口复用模块。
 - 7.6.3 控制方法如下:发送带地址后缀的命令和下位机通讯。

7.7 关于下位机并联的进一步信息,请参见具体产品的用户手册,或者参考我司应用笔记 7:1 个串口控制多个独立的 TCM 系列温控器。

8 校验码

- 8.1 通常情况下,不使用校验码对通讯没有影响。在某些高可靠性应用中,需要保证每次串口发送命令和接收命令都必须完全正确,此时需要使用校验。使用校验码时,必须使用地址功能,如果是默认的下位机,则可以使用默认地址 0。
- 8.2 比如 "TC1:TCSW=1@0#50\r" 命令含义为: 打开地址为 0 的温控器的 TC1 的输出开关,异或校验码为 50。下位机会对接收到的字符串和校验码进行比对校验,如果校验码正确,则执行命令。如果命令正确执行,下位机回复 "CMD:REPLY=1@0#7D\r"。
- 8.3 校验码计算从命令第一个字符开始,到"#"结束。校验码初值为 0, 把它和所有字符都依次进行异或计算,得到 1 个字节的校验码,把它 的 16 进制表达转换成两个字符添加到命令末尾。校验码字符必须大写。
- 8.4 比如 "TC1:TCSW=1@0#" 的校验结果为 16 进制的 0x50,则把数字 50 转换成两个字符"5"和"0"添加在命令末尾: "TC1:TCSW=1@0#50\r"。

9 应用

9.1 用户设置下位机时,不建议每次都通过发送命令的方式设置所有参数; 建议先使用我司的上位机软件先设置/保存好使用过程中不会改变的通 用参数,然后在用户自己的上位机/单片机程序里发送命令设置经常变 化的参数。

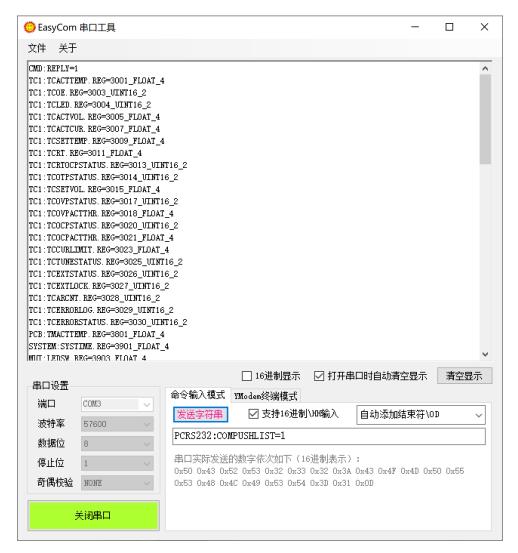
10 Modbus 支持

10.1 部分新产品支持 Modbus RTU。需要在 EasyUI/UIM, EasyHost 里通过单独的选项设置打开 Modbus 支持功能;



- 10.2 支持选项共 3 个等级: 0, 完全不支持 Modbus RTU; 1, 系统优先以自定义协议检测上位机发送的命令, 没有结束符的命令再送去 Modbus 监测; 2, 系统优先进行 Modbus RTU 的 CRC 监测, 不符合的情况下才进行自定义协议监测。
- 10.3 目前仅支持三个 Modbus RTU 命令: 0x03 (读保持寄存器), 0x04 (读只读或输入寄存器), 0x10 (写保持寄存器)。注意, 0x10 命令只是修改参数值, 修改值并不会保存,即下次上电后消失; 我司自定义协议里的保存功能还未在 Modbus 支持里实现。

10.4 产品对 Modbus RTU 的支持并不涉及全部参数,可支持的参数列表可以在 EasyCom 软件里查看。例如我司的产品 TCM1031 V5.5,使用 EasyCom连接后,输入命令 PCRS232:COMPUSHLIST=1 即可查看支持参数列表:



- 10.5 查询列表命令的模块名可能为 RS232, PCRS232, UIRS232 中的一个, 视 产品接口而定, TCM1031 的两个串口分别是 PCRS232 和 UIRS232。
- 10.6 列表里面显示了参数对应的寄存器地址,数据类型,数据长度(单位字节)。寄存器地址为 3xxx 的为只读参数,可以用 0x04 命令读取;寄存器地址为 4xxx 的为可读写参数,可以用 0x03 命令读取, 0x10 命令写新值。寄存器地址是模块为了支持 Modbus 虚拟出来的,每批次的产品的寄存器地址组织顺序可能略有变化,请使用前先验证。
- 10.7 比如上图中最靠前的 3 个参数:实际温度 TCACTTEMP 寄存器地址为 3001 (10 进制),数据类型为 float 浮点数,数据长度为 4 字节,寄存

器数量为 2(Modbus 协议里每个寄存器为 16 位,即 2 字节);输出状态 TCOE 的寄存器地址位 3003(即上一个参数的地址 3001+上一个参数的寄存器数量 2),数据类型为 UINT16,数据长度为 2 字节,寄存器数量为 1,所以下一个参数 TCLED 的寄存器地址为 3003+1=3004;

TC1:TCACTTEMP.REG=3001_FLOAT_4
TC1:TC0E.REG=3003_VINT16_2
TC1:TCLED.REG=3004_VINT16_2

- 10.8 Modbus 里广播站号为 0, 我司自定义协议里广播地址为 255, 因此我们做如下规定, Modbus 站号 = 我司协议串口地址 +1; 比如我司的模块, 默认出厂串口地址为 0, 使用 Modbus RTU 通讯时, 默认站号为 1。
- 10.9 支持多个寄存器连读或者连续写,但是要求被读参数本来是连续的, 起始寄存器地址必须刚好是某个参数的寄存器地址,总寄存器长度为 n 个完整的参数寄存器长度。如 10.7 里所示的 3 个参数就可以连续读。
- 10.10 使用时请注意, Modbus 命令中的寄存器地址、寄存器数量的字节序都是高字节在前, 低字节在后; CRC 结果却是低字节在前, 高字节在后。
- 10.11 支持的数据类型 1: 无符号数 uint16_t,占用两个字节,刚好占用 1 个 modbus 寄存器,传输时高字节在前,低字节在后。
- 10.12 支持的数据类型 2: 无符号数 uint32_t,占用 4 个字节(假设为 ABCD), 占用 2 个 modbus 寄存器,传输时高字节在前,低字节在后,传输顺序 为 ABCD。
- 10.13 支持的数据类型 3: 单精度浮点数 float,占用 4 个字节,使用 IEEE754 标准表示(仍然假设表示浮点数的 4 个字节为 ABCD),占用 2 个 modbus 寄存器,传输时高字节在前,低字节在后,传输顺序为 ABCD。

10.14示例: 以 MODBUS RTU 来读取 TC1:TCACTEMP, 站号为 1, 命令为 0x04, 寄存器地址为 3001(16 进制: 0x0BB9),寄存器数量为 0x0002,所以在 EasyCom 中输入为\01\04\0B\B9\00\02,最后的 MODBUS 校验码选择 EasyCom 自动添加(本次命令字符串的校验码添加为\A2\0A),如果是 其它串口助手,请手动添加校验码。



10.15上图下位机接受 Modbus 命令后的返回值中,0x01 为站号,0x04 为命令号,下一个 0x04 为字节数,0x41 0xC7 0xCE 0xB3 为返回的参数值(代表单精度浮点数 24.9759,可以在网上通过浮点数计算器得到),0x4B 0x90 为校验码。

11 修订历史

- 11.1 2012-8-25, v1.0, 完成基本版本。
- 11.2 2012-9-28, v1.0.1, 修改部分文字描述。

- 11.3 2013-4-29, v2.0, 增加串口地址功能。
- 11.4 2014-7-21, v2.1, 增加命令末尾附加地址的新协议内容。
- 11.5 2014-8-12, v2.2, 增加了校验命令格式。
- 11.6 2014-12-16, v2.2.1, 修改部分文字描述。
- 11.7 2015-1-28, v2.2.2, 重新描述了地址功能。
- 11.8 2015-12-10, v2.2.3, 通讯规则里增加更加详细的说明。
- 11.9 2016-4-34, v2.2.3, 增加调试软件的说明。
- 11.10 2016-12-03, v2.2.3, 增加 EasyHost 软件里提供了参数命令的说明。
- 11.11 2017-4-14, v2.2.3, 增加了第三方串口工具软件的说明。
- 11.12 2017-8-12, v2.2.3, 增加了协议里数字发送方式的说明。
- 11.13 2020-10-13, v3.0,增加了 Modbus 协议支持。
- 11.14 2022-11-15, v3.0, 增加了 Modbus 实例。